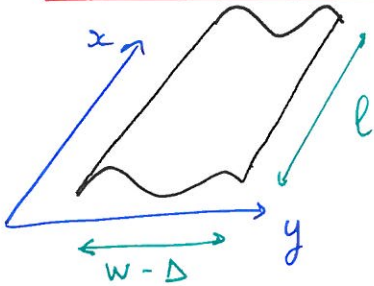
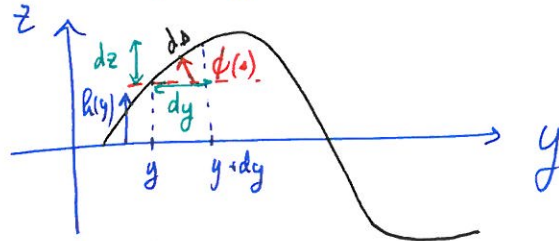


I / Formation de rides sous l'effet d'une compression.

1.1 Membrane sur un bain liquide.



1) Dans le plan  $yOz$ :



2) Une tranche de volume  $dV = l y dz$  a une énergie potentielle de pesanteur  $dE_p = \rho dV z g$ , d'où l'énergie potentielle totale

$$E_p = \int_A^B \left( \int_0^{h(y)} \rho g l z dz \right) dy = \int_A^B \rho g l \frac{h^2}{2} dy$$

On d'après le schéma,  $\cos \phi = \frac{\partial h}{\partial s}$ , d'où

$$E_p = \frac{\rho g l}{2} \int_A^B h^2 \cos \phi ds = U_p \quad \text{avec} \quad k = \rho g.$$

3)  $[k] = [e g] = M \cdot L^{-3} \cdot L \cdot T^{-2} = \underline{M \cdot L^{-2} \cdot T^{-2}}$

$[B] = \frac{[U_0]}{[l (\partial_s \phi)^2 ds]} = [U_0] = \underline{M \cdot L^2 \cdot T^{-2}} \rightarrow \text{énergie.}$

4) Par définition de la longueur et de l'arcisme curviligne,  $w = \int_A^B ds$ . Ici, on s'intéresse à la longueur projetée selon  $y$ .

Donc on veut  $w - \Delta = \int_A^B dy = \int_A^B \cos \phi ds$ .

5)  $\dot{h} = \partial_s h = \frac{dh}{ds} = \frac{dz}{ds} = \underline{\sin \phi}$ .

$\alpha(1)$  correspond à un multiplicateur de Lagrange (un par chaque  $s$ )

6) On cherche à exprimer l'énergie totale sous deux contraintes. 4/6

L'action s'écrit

$$S[h, \dot{h}, \phi, \dot{\phi}] = \int_A^B \frac{\dot{\phi}^2}{2} ds + \int_A^B \frac{h^2}{2} \cos \phi ds + \underbrace{\int_A^B \alpha(s) (h - \sin \phi) ds}_{\text{Lagrange pour } \dot{h} = \sin \phi} + \underbrace{\lambda \left( W - \Delta - \int_A^B \cos \phi ds \right)}_{\text{contrainte sur la longueur totale.}}$$

Dans le Lagrangien s'écrit

$$L[s, h, \dot{h}, \phi, \dot{\phi}] = \frac{\dot{\phi}^2}{2} + \frac{h^2}{2} \cos \phi - \lambda \cos \phi + \alpha(s) (h - \sin \phi).$$

7) Par définition, la variable conjuguée à  $x$  est  $\frac{\partial L}{\partial \dot{x}}$ . Ici, les impulsion

$$\| p_h = \frac{\partial L}{\partial \dot{h}} = \alpha(s) \quad \| p_\phi = \frac{\partial L}{\partial \dot{\phi}} = \dot{\phi}$$

On en déduit le Hamiltonien  $H = \sum p_i \dot{x}_i - L$  :

$$\begin{aligned} H[s, h, p_h, \phi, p_\phi] &= \alpha(s) h + \dot{\phi}^2 - \frac{\dot{\phi}^2}{2} - \frac{h^2}{2} \cos \phi + \lambda \cos \phi - \alpha(s) (h - \sin \phi) \\ &= \frac{\dot{\phi}^2}{2} - \frac{h^2}{2} \cos \phi + \lambda \cos \phi + \alpha(s) \sin \phi. \end{aligned}$$

Dans ses variables canoniques :

$$\| H[s, h, p_h, \phi, p_\phi] = \frac{p_\phi^2}{2} - \frac{h^2}{2} \cos \phi + \lambda \cos \phi + p_h \sin \phi$$

8) Il y a deux équations de Hamilton par variable, d'où :

$$\begin{aligned} \| \dot{p}_h &= -\frac{\partial H}{\partial h} = h \cos \phi & (1) \quad \dot{p}_\phi &= -\frac{\partial H}{\partial \phi} = -\frac{h^2}{2} \sin \phi + \lambda \sin \phi - p_h \cos \phi & (3) \\ \| \dot{h} &= \frac{\partial H}{\partial p_h} = \sin \phi & (2) \quad \dot{\phi} &= \frac{\partial H}{\partial p_\phi} = p_\phi & (4). \end{aligned}$$

$$(3) + (4) : \ddot{\phi} + \left( \frac{h^2}{2} - \lambda \right) \sin \phi = -p_h \cos \phi. \quad (*)$$

On peut se débarrasser de  $p_h$  en utilisant une constante du mouvement :  
comme  $L[X, \dots]$ ,  $H$  est une constante du mouvement :  $H[s, h, \dot{h}, \phi, \dot{\phi}] = C$ .

$$\begin{aligned} (+) \sin \phi : \quad \sin \phi \ddot{\phi} + \left( \frac{h^2}{2} - \lambda \right) \sin^2 \phi &= -p_h \cos \phi \sin \phi \\ &= \left( \frac{p_\phi^2}{2} - \frac{h^2}{2} \cos \phi + \lambda \cos \phi - C \right) \cos \phi \\ &= \frac{\dot{\phi}^2}{2} \cos \phi - \left( \frac{h^2}{2} - \lambda \right) \cos^2 \phi - C \cos \phi. \end{aligned}$$

d'où

$$\| \ddot{\phi} \sin \phi + \left( \frac{h^2}{2} - \lambda \right) \cos \phi + \left( C - \frac{\dot{\phi}^2}{2} \right) \cos \phi = 0.$$

Enfin, en différenciant cette équation :

$$\ddot{\phi} \sin \phi + \dot{\phi} \dot{\phi} \cos \phi + \dot{h} h + (-\dot{\phi} \dot{\phi}) \cos \phi + (c - \frac{\dot{\phi}^2}{2}) (-\dot{\phi} \sin \phi) = 0.$$

d'où  $\| \sin \phi (\ddot{\phi} + (\frac{\dot{\phi}^2}{2} - c) \dot{\phi} + h) = 0. \quad (\dot{h} = \sin \phi).$

En identifiant avec l'équation,  $P = -c$ , provient de la conservation de H.

9) En dérivant une nouvelle fois,

$$\ddot{\phi} + \dot{\phi} \dot{\phi} + (\frac{\dot{\phi}^2}{2} - c) \ddot{\phi} + \dot{h} = 0.$$

ainsi  $\| \ddot{\phi} + \frac{3}{2} \dot{\phi} \dot{\phi} - c \ddot{\phi} + \sin \phi = 0.$

10) Pour l'intégrer, on multiplie par  $\dot{\phi}$  :

$$\dot{\phi} \ddot{\phi} + \frac{3}{2} \dot{\phi} \dot{\phi}^2 - c \dot{\phi} \ddot{\phi} + \dot{\phi} \sin \phi = 0.$$

ce qui donne après intégration :

$$\int \dot{\phi} \ddot{\phi} + \frac{3}{8} \dot{\phi}^4 - \frac{c}{2} \dot{\phi}^2 - \cos \phi + 1 = 0. \quad (\dot{\phi}(0) = 0, \phi(0) = 0).$$

$$= [\dot{\phi} \ddot{\phi}] - \int \ddot{\phi} \dot{\phi} = -\frac{\dot{\phi}^2}{2} + \dot{\phi} \ddot{\phi}$$

où on a fait une intégration par parties. Finalement

$$\| \dot{\phi} \ddot{\phi} - \frac{\dot{\phi}^2}{2} + (\frac{3}{8} \dot{\phi}^2 - \frac{c}{2}) \dot{\phi}^2 + 1 - \cos \phi = 0.$$

2.1 Effet à deux dimensions.

1) 
$$U = \underbrace{\frac{B}{2} \int_S (\partial_y^2 h)^2 dS}_{\text{énergie de courbure "bending"}} + \underbrace{\frac{1}{2} \int_S f(x) (\partial_x h)^2 dS}_{\text{énergie d'étirement selon } O_x} - \underbrace{\int_S h(x) \left[ \frac{1}{2} (\partial_y h)^2 - \frac{\Delta h}{w} \right] dS}_{\text{condition d'inextensibilité}}.$$

$[f(x)] = \frac{[U]}{[S]} = \text{énergie surfacique} = \text{force linéique} \Rightarrow \text{tension (de surface)}$

2) On a  $U = \int \mathcal{L} dx dy$ , où

$$\| \mathcal{L}(x, y, \partial_x h, \partial_y h, h, \partial_y^2 h) = \frac{B}{2} (\partial_y^2 h)^2 + \frac{1}{2} f(x) (\partial_x h)^2 - h(x) \left( \frac{(\partial_y h)^2}{2} - \frac{\Delta h}{w} \right).$$

Les équations du cours ne sont plus valides puisque  $\mathcal{L}$  dépend ici de  $\frac{\partial^2 h}{\partial y^2}$

Si on extrêmise  $U$ :

$$dU = 0 = \int \delta \mathcal{L} ds = \int \left[ \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta h} \delta h + \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \partial_x h} \delta \partial_x h + \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \partial_y h} \delta \partial_y h + \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \partial_y^2 h} \delta \partial_y^2 h \right] ds.$$

$$\stackrel{\text{IPP}}{=} \int \left[ \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta h} - \partial_x \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \partial_x h} - \partial_y \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \partial_y h} + \partial_y^2 \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \partial_y^2 h} \right] \delta h ds.$$

Ainsi, l'équation vérifiée par  $\mathcal{L}$  pour que  $U$  soit extrémale est:

$$\left\| \partial_x \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \partial_x h} + \partial_y \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \partial_y h} - \underbrace{\partial_y^2 \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \partial_y^2 h}}_{\text{terme supplémentaire}} - \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta h} = 0 \right.$$

3) L'équation précédente donne:

$$\partial_x (\partial_x h f(x)) + \partial_y (-b(x) \partial_y h) - \partial_y^2 (B \partial_y^2 h) - 0 = 0.$$

$$\text{soit } \left\| B \partial_y^4 h + b(x) \partial_y^2 h - f(x) \partial_x^2 h = 0 \quad (*) \right.$$

4) Vue la photo, on cherche à mettre en évidence un phénomène périodique selon  $Oy$ . D'où le développement en séries de Fourier selon cette variable. La fréquence spatiale fondamentale est  $\frac{2\pi}{w}$ .

Vue la figure,  $X_n(0) = X_n(L) = 0$ .

5) En injectant la solution proposée dans l'équation (\*):

$$\sum_n A_n \cos(k_n y + t_n) \left[ k_n^4 X_n - f(x) X_n'' + b(x) (-k_n^2) X_n \right] = 0.$$

Pour liberté de la base, on obtient

$$f(x) X_n'' + (b(x) k_n^2 - k_n^4) X_n = 0 \quad (\Rightarrow) \left\| X_n''(x) + \omega_n^2 X_n = 0 \right.$$

6) Si  $b, f$  constantes,  $\omega_n$  est constante. Donc

$$X_n(x) = B \sin(\omega_n x + \varphi).$$

Or  $X_n(0) = X_n(L) = 0$ , ce qui impose

$$X_n(x) = B \sin(\omega_n x) \quad \text{où} \quad \omega_n = \frac{n\pi}{L}$$

La solution de plus basse énergie est  $n=1$ .

$$\text{d'où} \quad \left\| \omega_n = \frac{\pi}{L} \right.$$

7) On suppose que  $h(x,y) = A \cos(ky + \phi) \sin(\frac{\pi x}{L})$ .

d'où

$$\int_0^W \left[ \frac{(\partial_y h)^2}{2} - \frac{\Delta(x)}{W} \right] dy = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \frac{1}{2} \int_0^W (\partial_y h)^2 dy = \Delta(x)$$

d'où

$$\begin{aligned} \Delta(x) &= \frac{1}{2} A^2 k^2 \sin^2 \frac{\pi x}{L} \int_0^W \cos^2 \left( \frac{2\pi m}{W} y + \phi \right) dy \\ &= \int_0^{2\pi m} \cos^2(x + \phi) \frac{W}{2\pi m} dx = m \times 2\pi \times \frac{1}{2} \times \frac{W}{2\pi m} \\ &= W/2 \end{aligned}$$

Ainsi

$$\Delta(x) = \frac{A^2 k^2}{4} \sin^2 \frac{\pi x}{L} W$$

Finalement, on moyenne sur  $x$  :

$$\| \langle \Delta(x) \rangle_L = \Delta = \frac{A^2 k^2}{4} W \left\langle \sin^2 \frac{\pi x}{L} \right\rangle_L = \frac{A^2 k^2}{8} W$$

comme  $k = \frac{2\pi}{\lambda}$ , on a

$$\lambda^2 = \frac{\pi^2 A^2 W}{2 \Delta} \Rightarrow \lambda \propto A$$

C'est un phénomène supersonique où la longueur d'onde  $\lambda$  est couplée à l'amplitude de la perturbation  $A$  !

$$\begin{aligned} \text{8) } \bullet \frac{B}{2} \int_S (\partial_y^2 h)^2 dx dy &= \frac{B A^2 k^4}{2} \underbrace{\int_0^W \cos^2 \left( \frac{2\pi m}{W} y + \phi \right) dy}_{W/2} \underbrace{\int_0^L \sin^2 \frac{\pi x}{L} dx}_{L/2} \\ &= \frac{B A^2 k^4 W L}{8} \\ &= B k^2 \Delta L \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \bullet \frac{L}{2} \int_S f(x) (\partial_x^2 h)^2 dS &= \frac{f}{2} \frac{\pi^2}{L^2} A^2 \underbrace{\int_0^W \cos^2 \left( \frac{2\pi m}{W} y + \phi \right) dy}_{W/2} \underbrace{\int_0^L \sin^2 \frac{\pi x}{L} dx}_{L/2} \\ &= \frac{f \pi^2 A^2 W L}{8 L^2} \\ &= \frac{\pi^2 f \Delta}{L^2} \end{aligned}$$

Finalement

$$\| U = B k^2 \Delta L + \frac{\pi^2 f \Delta}{L^2}$$

9) Quelle est la longueur d'onde qui minimise  $U$ ? en le  $k$ ? <sup>6/6</sup>

$$U(k) = B k^2 \Delta L + \frac{\pi^2 f \Delta}{k^2 L}$$

$$\frac{dU}{dk} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \cancel{2} B k \cancel{\Delta} L = \frac{\cancel{2} \pi^2 f \cancel{\Delta}}{k^3 L} \quad \Leftrightarrow \quad \left(\frac{2\pi}{\lambda}\right)^4 = \frac{B L^2}{\pi^2 f}$$

Ainsi,  $\lambda \propto \frac{1}{\sqrt{L}}$